

Exponentielle de matrices, exemples et applications.

156

Cadre: $K \in \mathbb{R} \text{ ou } \mathbb{C}$, $\mathcal{M}_n(K)$ muni de ||.|| norme et algèbre.

I - Définitions et généralités ; 1) La série exponentielle

Def 1: Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on définit $\exp(M) := \sum_{k=0}^{\infty} \frac{M^k}{k!}$

Rq 2: cette série entière a un rayon de convergence infini.

Rq 3: $\| \exp(M) \| \leq \exp(\|M\|)$, $\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

Ex 4: $\exp(0_n) = I_n$; $\exp(I_n) = e I_n$.

Prop 5: $M \mapsto \exp(M)$ est continue.

Prop 6: Si M et N commutent, $\exp(M+N) = \exp(M)\exp(N)$

Ex 7: Si $M = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ et $N = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

$\exp(M+N) = \begin{pmatrix} e & 0 \\ 0 & e \end{pmatrix}$ et $\exp(M)\exp(N) = \begin{pmatrix} \cos 1 & -\sin 1 \\ \sin 1 & \cos 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e & e \\ 0 & e \end{pmatrix}$

Prop 8: Si $P \in GL_n(K)$, $\exp(PAP^{-1}) = P \exp(A) P^{-1}$.

App 9: Si $A = P^{-1}DP$ avec $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$
 $\Rightarrow \exp(D) = \text{diag}(e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_n})$ et $\exp(A) = P^{-1} \exp(D) P$.

Prop 10: Soit $A \in \mathcal{M}_n(K)$, $t \mapsto e^{tA}$ est dérivable de dérivée $t \mapsto A e^{tA}$

Prop 11: Soit $A \in \mathcal{M}_n(K)$, $\{e^{tA}, t \in \mathbb{R}\}$ est un sous groupe de $GL_n(K)$

Prop 12: $\exp(A) \in GL_n(\mathbb{R})$, $\exp(A)^{-1} = \exp(-A)$.

Prop 13: $Sp(\exp(A)) = \exp(Sp(A))$.

Ex 14: $A = \begin{pmatrix} 0 & -\theta \\ \theta & 0 \end{pmatrix}$; $\exp(A) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$

$Sp(A) = \{\pm i\theta\}$; $Sp(\exp(A)) = \{e^{\pm i\theta}\}$.

Cor 15: $\det(\exp(A)) = \exp(\text{tr}(A))$.

Prop 16: $\exp({}^t A) = {}^t \exp(A)$.

Cor 17: $\exp(S_n(\mathbb{R})) \subset S_n(\mathbb{R})$.

Prop 18: $\exp: (\mathcal{M}_n(\mathbb{C}), +) \rightarrow (GL_n(\mathbb{C}), \times)$ est un morphisme de groupes.

Prop 19: exp n'est pas injective.

Ex 20: $\exp \begin{pmatrix} 0 & 2k\pi \\ -2k\pi & 0 \end{pmatrix} = Id \quad \forall k \in \mathbb{Z}$ (CG).

2) Lien avec les polynômes.

Prop 21: $\exp(A)$ est un polynôme en A . (Zau)

Prop 22: A diagonalisable $\Rightarrow A$ est un polynôme en $\exp A$. (FGN)

Ex 23: $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ n'est pas un polynôme en $\exp \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos 1 & -\sin 1 \\ \sin 1 & \cos 1 \end{pmatrix}$

th 24: exp est injective sur l'ensemble des matrices diagonalisables. (CFGN).

th 25: exp est un homéomorphisme de S_n dans S_n^+ .

Rq 26: Une application suivra.

3) Calculs d'exponentielles.

Prop 27: Si N est nilpotente d'ordre k , $\exp(N) = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{N^i}{i!}$

th 28: (Décomp de Dunford). Si $A \in \mathcal{M}_n(K)$ a un polynôme caractéristique scindé sur K , alors il existe D et N , D diagonalisable, N nilpotente, qui commutent et sont des polynômes en A telles que $A = D + N$.

App 29: Si $A = D + N$ décomposition de Dunford, alors $\exp(A) = \exp(D)\exp(N)$ "facile" à calculer.

Ex 30: (Méthode pratique) Si χ_A est le polynôme caractéristique de A

$\chi_A = \prod_{i=1}^p (X - \lambda_i)^{f_i}$, on décompose $\frac{1}{\chi_A} = \sum_{i=1}^p \left(\sum_{j=1}^{f_i} \frac{a_{ij}}{(X - \lambda_i)^j} \right)$

puis on a $U_i = \sum_{j=1}^{f_i} a_{ij} (X - \lambda_i)^{f_i - j}$ et $Q_i = \prod_{j \neq i} (X - \lambda_j)^{f_j}$

Finalement on a $P_i = U_i Q_i(A)$. Alors $D = \sum_{i=1}^p \lambda_i P_i$ et $N = A - D$.

ex Si $M = \begin{pmatrix} 1 & 4 & -2 \\ 0 & 6 & -3 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix}$ alors $P_1 = \begin{pmatrix} -2 & -4 & 6 \\ -3 & -3 & 6 \\ -3 & -4 & 9 \end{pmatrix}$; $P_2 = \begin{pmatrix} 3 & 4 & -6 \\ 3 & 4 & -6 \\ 3 & 4 & -6 \end{pmatrix}$

Et de plus: $\exp(A) = \sum_{i=1}^p e^{\lambda_i} \left(\sum_{j=1}^{f_i} \frac{(A - \lambda_i I_n)^{j-1}}{(j-1)!} \right) P_i$.

calcul facile

(Gou)

Ex: Avec la même matrice M, on trouve $\exp(M) =$

$$\exp(M) = \begin{pmatrix} -6e^2 + 3e^3 & -4e^2 + 4e^3 & 10e^2 - 6e^3 \\ -6e^2 + 3e^3 & -3e^2 + 4e^3 & 9e^2 - 6e^3 \\ -7e^2 + 3e^3 & -4e^2 + 4e^3 & 11e^2 - 6e^3 \end{pmatrix}$$

(FIN)

Appl 31: $\exp^2(\mathbb{Z}n)$ est l'ensemble des matrices dont le spectre est inclus dans $\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$.

Prop 32: Si $A = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}$ par blocs, $\exp(A) = \begin{pmatrix} \exp(A_1) & 0 \\ 0 & \exp(A_2) \end{pmatrix}$

(600)

th 38: Soit A telle que χ_A soit scindé, alors il existe $P \in GL_n(K)$ telle que $A = P^{-1} \begin{pmatrix} A_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & A_k \end{pmatrix} P$, $A_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_i + \nu_i \nu_i^{-1} \end{pmatrix} \in M_{\nu_i}(K)$.

Que l'on peut réécrire: $A = \tilde{P}^{-1} \begin{pmatrix} J_{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_{\lambda_k} \end{pmatrix} \tilde{P}$

avec $J_{\lambda_i} = \begin{pmatrix} \lambda_i & 1 & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_i \end{pmatrix}$, les λ_i sont les valeurs propres.

Appl 30: $\exp(tJ_{\lambda_i}) = \begin{pmatrix} 1 & t & \frac{t^2}{2!} & \dots & \frac{t^{\nu_i-1}}{(\nu_i-1)!} \\ & \ddots & & & \\ & & e^{\lambda_i t} & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & e^{\lambda_i t} \end{pmatrix}$

ce qui permet de calculer e^{2P}

II - Aspects analytiques.

1) Différentiabilité de l'exponentielle

th 35: L'exponentielle est différentiable de différentielle

$$D\exp(A)H = e^A \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\text{ad } A)^k}{(k+1)!} H; \text{ ad } A: H \mapsto AH - HA$$

Prop 36: $\exp: M_n(\mathbb{R}) \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$ est C^∞ .

Rq 37: en particulier $D\exp(0) = \text{Id}$.

Appl 8P: th de Cartan-Klein-Neumann: Tout sous groupe fermé de $GL_n(\mathbb{R})$ est une sous variété de $M_n(\mathbb{R})$. [ADMIS]

2) Systèmes linéaires.

th 39: le système linéaire $\begin{cases} y' = Ay, & y: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n \\ y(0) = y_0, & A \in M_n(\mathbb{R}) \end{cases}$

admet pour solution $y(t) = \exp(tA)y_0$

on peut aussi utiliser @T.VI

(600)

(GT)

(600)

Ex 40: dans \mathbb{R}^2 : $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ a pour solution

des fonctions de la forme $\begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix}$.

Def 41: Soit $(X(t))_t$ une chaîne de Markov à temps continu homogène à valeurs dans $\{0, \dots, N\}$. $P_{ij}(t) = P(X(t)=j | X(0)=i)$ le générateur infinitésimal est, lorsque $t \rightarrow 0$ $P(t) = (P_{ij}(t))_{i,j}$ est dérivable, $A = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{P(t) - P(0)}{t}$.

Rq 42: Le générateur infinitésimal caractérise alors la dynamique du système.

Ex 43: Le générateur infinitésimal d'une chaîne de Markov uniforme de matrice de transition sous jacente K est: $A = \lambda(K - I)$, avec λ l'intensité de la chaîne.

Rq 44: Les solutions de l'EDO et la fonction $t \mapsto P(t)$ précédente ont des structures de semi-groupe, dans le second cas c'est dû à l'équation de Chapman-Kolmogorov: $P(t+s) = P(t)P(s)$.

3) Stabilité asymptotique.

Ici, $f: \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ est un champ de vecteurs, e^2 dont 0 est un équilibre.

th 45: Si $Df(0)$ a toutes ses valeurs propres de partie réelle strictement négative, alors 0 est équilibre asymptotiquement stable.

Ex: Pendule oscillant simple: $f(y) = \begin{pmatrix} \dot{y} \\ \ddot{y} + \sin y \end{pmatrix}; \begin{cases} y_1 = 0 \\ y_2 = 0 \end{cases}$

0 est un équilibre stable si $k \in]-\sqrt{5}, \sqrt{5}[$

th 46: Si $Df(0)$ a une valeur propre au moins de partie réelle strictement positive, 0 est un équilibre instable. (GT)

Prop 47: On peut aussi étudier le cas linéaire plus en détail en dimension 2, $\begin{cases} y' = Ay \\ y_0 = y_0 \end{cases}; A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, voir annexes.

III - Topologie matricielle

1) Surjectivité

Prop 48: $\{A \in M_n(\mathbb{R}), \forall t \in \mathbb{R}, \exp(tA) \in SO_n(\mathbb{R})\} = SO_n(\mathbb{R})$ (FGN)

Prop 49: $\exp: gl_n(\mathbb{R}) \rightarrow SO_n(\mathbb{R})$ est surjective.

les surjectivités

(BRE)

PT
Oraliques
(GT)

th 50 : Soit $A \in M_n(\mathbb{C})$, $\exp(\mathbb{C}A) = \mathbb{C}A \times$
Cor 51 : $\exp(M_n(\mathbb{R})) = GL_n(\mathbb{C})$ (ZAV).

Cor 52 : $\exp(M_n(\mathbb{R})) = \{A^2, A \in GL_n(\mathbb{R})\}$.

(CCG) Prop 53 : $\exp: S_n(\mathbb{R}) \rightarrow S_n^{++}(\mathbb{R})$ est un homéomorphisme
 $\exp: M_n(\mathbb{C}) \rightarrow M_n^{++}(\mathbb{C})$ est un homéomorphisme

(CCG) Cite ex 54 : $\exp: M_n(\mathbb{R}) \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$ n'est pas surjective
 $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$ n'est pas l'exponentielle d'une matrice réelle A ,
car sinon $Sp(A)$ contiendrait λ et μ tels que $e^\lambda = -1, e^\mu = -2$
et contiendrait aussi $\lambda + \mu$. Impossible.

3) Groupes matriciels.

th 55 : Il existe un voisinage V de In dans $GL_n(\mathbb{K})$ tel que
si G est un sous-groupe de $GL_n(\mathbb{K})$, $G \subset V$, alors $G = \{In\}$.

(CCG) Def 56 : $O(p, q)$ désigne le groupe d'isométries de la forme
quadratique sur \mathbb{R}^{p+q} de signature (p, q) ; $p, q \neq 0$ [DVP]

th 57 : $O(p, q) \subset O(p) \times O(q) \times \mathbb{R}^{pq}$

Cor 58 : $O(p, q)$ admet 4 composantes connexes

4) Groupes à un paramètre

(FGN) th 59 : Les morphismes continus de $(\mathbb{R}, +)$ dans $(GL_n(\mathbb{C}), \times)$
sont les applications $t \mapsto e^{tA}$ avec A quelconque.

Cor 60 : Les morphismes continus de $(\mathbb{R}, +)$ dans $(SL_n(\mathbb{R}), \times)$
sont les applications $t \mapsto e^{tA}$ $A \in M_n(\mathbb{R})$, $\text{tr}(A) = 0$.

th 61 : Soit $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow M_n(\mathbb{R})$, e^1 tel que $\forall t, s, \varphi(t+s) = \varphi(t)\varphi(s)$
Alors il existe $(D, A) \in M_n(\mathbb{R})$, $D \neq 0$ et $\forall t \in \mathbb{R}, \varphi(t) = Pe^{tA}$

th 62 : Soit $\varphi: (S^1, \times) \rightarrow (GL_n(\mathbb{R}), \times)$ un morphisme
de groupes continu. Alors φ est de la forme: [DVP]

$$e^{it} \mapsto \mathbb{Q} \begin{pmatrix} R_1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & R_n & \\ 0 & & & 1 \end{pmatrix} \mathbb{Q}$$

avec $R_k = \begin{pmatrix} \cos(\theta_k) & -\sin(\theta_k) \\ \sin(\theta_k) & \cos(\theta_k) \end{pmatrix}$

Rg: Ces résultats justifient l'importance de l'exponentielle
matricielle dans l'étude des semi-groupes.

Références:

[GOU]: Gourdon

[GT]: Gerard Tesel 2.

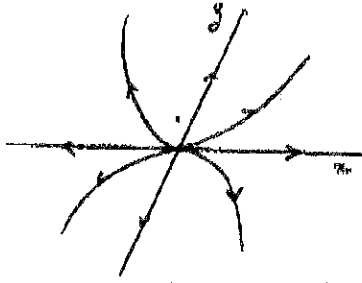
[FGN]: Francine-Gimella Ours X-ENS Algèbre 2 et 3

[CCG]: Caldero-Germani $H_2 G_2$.

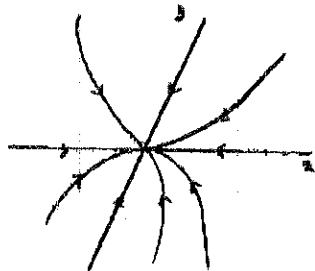
[GRE]: Pierre Grömmel Markov Chains, Gilles Fielde
Monte Carlo simulation and Quasars.

Anexe:

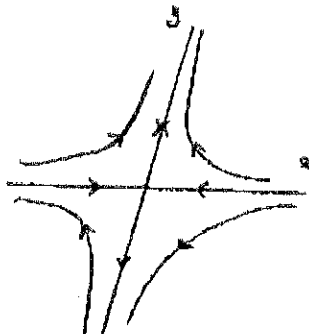
A a deux valeurs propres réelles λ_1, λ_2 de \mathbb{R}^2 .



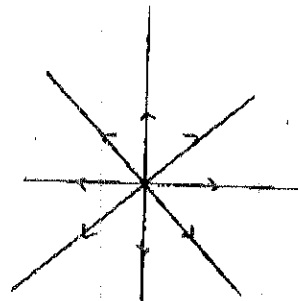
$0 < \lambda_1 < \lambda_2$
noeud impropre instable



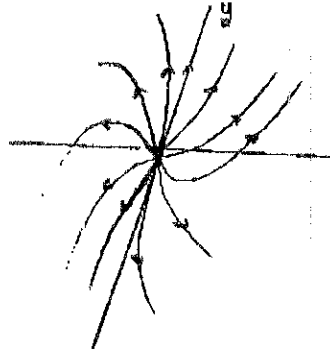
$\lambda_1 < \lambda_2 < 0$
noeud impropre stable



$\lambda_1 < 0 < \lambda_2$
col



$\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda > 0$; A diagonale
noeud propre instable



$A = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$
 $\lambda > 0$

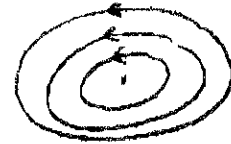
A a deux valeurs propres complexes $\alpha \pm i\beta$, $\beta > 0$



$\alpha > 0$



$\alpha < 0$



$\alpha = 0$

β intervient sur le rapport d'hélicité

Dessin: Dérivées

\mathcal{A} rajoute \mathcal{A}^0 semi-groupes Δ attention avec \mathcal{A}^0

\mathcal{A}^0 : nombre de décomp positive

$\mathcal{A}^0 \in \mathcal{V}$ nois de \mathcal{I}_m de $GL_m(\mathbb{R})$ la \mathcal{G}_n de $GL_m(\mathbb{R})$

GCV

\mathcal{A}^0 $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ $\chi_A = ?$ calculer $\exp A$.

\mathcal{A}^0

Image de l'exponentielle

Voir Zavidovique.

Théorème 1

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Alors $\exp(\mathbb{C}[A]) = \mathbb{C}[A]^\times$.

▷ — *Étape 1* : $\mathbb{C}[A]^\times = \mathbb{C}[A] \cap \text{GL}_n(\mathbb{C})$ L'inclusion \subset est évidente. Si $M \in \mathbb{C}[A] \cap \text{GL}_n(\mathbb{C})$ alors, M^{-1} comme est un polynôme en M , c'est bien un polynôme en A .

— *Étape 2* : $\exp(\mathbb{C}[A]) \subset \mathbb{C}[A]^\times$. En effet, si $M = \exp(N)$ avec $N \in \mathbb{C}[A]$ alors $I_n = \exp(N) \exp(-N) = M \exp(-N)$ donc $M \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$. De plus, $\mathbb{C}[A]$ est fermé comme sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ donc $M = \exp(N) \in \mathbb{C}[A]$. Le point précédent permet de conclure.

— *Étape 3* : $\mathbb{C}[A]^\times$ est un ouvert connexe de $\mathbb{C}[A]$. On a $\mathbb{C}[A]^\times = \mathbb{C}[A] \cap \det(\mathbb{C}^*)$ donc $\mathbb{C}[A]^\times$ est un ouvert de $\mathbb{C}[A]$. Montrons qu'il est connexe par arcs. Pour $M, N \in \mathbb{C}[A]^\times$ on a :

$$\forall z \in \mathbb{C}, \quad M(z) = zM + (1-z)N \in \mathbb{C}[A].$$

On va donc chercher un chemin de la forme

$$\forall t \in [0, 1], \quad M(z(t)) = z(t)M + (1-z(t))N$$

avec $t \mapsto z(t)$ continue telle que $z(0) = 0$ et $z(1) = 1$. De plus, l'application $z \mapsto \det(M(z))$ est polynomiale en z donc elle a un nombre fini de zéros. En considérant

$$\forall a \in \mathbb{R}, \forall t \in [0, 1], \quad z_a(t) = t + iat(1-t),$$

comme $(t, a) \mapsto z_a(t)$ est injective, on peut trouver $a \in \mathbb{R}$ tel que $\forall t \in [0, 1], \det(M(z_a(t))) \neq 0$ et $z_a(0) = z_a(1) = 1$.

— *Étape 4* : $\exp(\mathbb{C}[A])$ est ouvert. On a $\exp(0) = I_n$ et $d \exp(0) = \text{Id}_{\mathcal{M}_n(\mathbb{C})}$ donc, d'après le théorème d'inversion locale, il existe des voisinages ouverts \mathcal{U} de 0 dans $\mathbb{C}[A]$ et \mathcal{V} de I_n dans $\exp(\mathbb{C}[A])$ tels que l'exponentielle réalise un \mathcal{C}^1 -difféomorphisme de \mathcal{U} dans \mathcal{V} . Alors, pour $B \in \mathbb{C}[A]$, on a

$$\exp(B + \mathcal{U}) = \exp(B) \exp(\mathcal{U}) = \exp(B)\mathcal{V}$$

(car B commute avec les éléments de \mathcal{U}) donc $\exp(B)\mathcal{V}$ est un voisinage ouvert de $\exp(B)$ inclus dans $\exp(\mathbb{C}[A])$.

– *Étape 5* : $\exp(\mathbb{C}[A])$ est fermé dans $\exp(\mathbb{C}[A])$. On a :

$$\mathbb{C}[A]^\times \setminus \exp(\mathbb{C}[A]) = \bigcup_{M \in \mathbb{C}[A]^\times \setminus \exp(\mathbb{C}[A])} \underbrace{M \exp(\mathbb{C}[A])}_{\text{ouvert}}.$$

En effet,

$$\mathbb{C}[A]^\times \setminus \exp(\mathbb{C}[A]) = \bigcup_{M \in \mathbb{C}[A]^\times \setminus \exp(\mathbb{C}[A])} M \{ \exp(0) \} \subset \bigcup_{M \in \mathbb{C}[A]^\times \setminus \exp(\mathbb{C}[A])} M \exp(\mathbb{C}[A])$$

et si $M \in \mathbb{C}[A]^\times \setminus \exp(\mathbb{C}[A])$ et $N = M \exp(B)$ avec $B \in \mathbb{C}[A]$, alors $N \in \mathbb{C}[A]^\times$ et $M = N \exp(-B) \notin \exp(\mathbb{C}[A])$ donc $N \notin \exp(\mathbb{C}[A])$.

– *Conclusion* : Par connexité de $\mathbb{C}[A]^\times$, on a $\exp(\mathbb{C}[A]) = \mathbb{C}[A]^\times$. □

Corollaire 2

$$\exp(\mathcal{M}_n(\mathbb{C})) = \text{GL}_n(\mathbb{C}).$$

▷ Soit $A \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$. On a $A \in \mathbb{C}[A]^\times = \exp(\mathbb{C}[A]) \subset \exp(\mathcal{M}_n(\mathbb{C}))$. □

Corollaire 3

$$\exp(\mathcal{M}_n(\mathbb{R})) = \{A^2, A \in \text{GL}_n(\mathbb{C})\}.$$

▷ Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Alors $\exp(M) = \exp(M/2)^2$.

Soit $M = A^2 \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$. Alors il existe $P \in \mathbb{C}[X]$ tel que $\exp(P(A)) = A$. Comme A est à coefficients réels, $\exp(\overline{P(A)}) = \exp(P(A)) = \overline{A} = A$ donc $\exp((P + \overline{P})(A)) = B \in \exp(\mathbb{R}[A]) \subset \exp(\mathcal{M}_n(\mathbb{R}))$. □

Morphismes de (\mathcal{S}^1, \times) dans $(\text{GL}_n(\mathbb{R}), \times)$

Voir Oraux X-ENS Algèbre 2

Proposition 1

Pour tout morphisme de groupes continu $\varphi : (\mathcal{S}^1, \times) \rightarrow (\text{GL}_n(\mathbb{R}), \times)$, il existe $Q \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$, $r \in \mathbb{N}$, $k_1, \dots, k_r \in \mathbb{Z}^*$ tels que

$$\varphi : e^{it} \mapsto Q \begin{pmatrix} R_{tk_{k_1}} & & & & \\ & \dots & & & \\ & & R_{tk_{k_r}} & & \\ & & & 1 & \\ & & & & \dots \\ & & & & & Q^{-1} \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{où, } \forall \theta \in \mathbb{R}, R_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}.$$

▷ Analyse : Soit $\varphi : \mathcal{S}^1 \rightarrow \text{GL}_n(\mathbb{R})$ un morphisme de groupes continu.

– *Étape 1 : Montrons que $\varphi(\mathcal{S}^1) \subset \text{SL}_n(\mathbb{R})$.* Notons $\psi : \det \circ \varphi$. Comme ψ est continu et \mathcal{S}^1 est connexe, $\psi(\mathcal{S}^1)$ est un intervalle de \mathbb{R}^* . Comme $\psi(1) = 1$, on a donc $\psi(\mathcal{S}^1) \subset \mathbb{R}_+^*$. De plus, comme \mathcal{S}^1 est compact, $\psi(\mathcal{S}^1)$ est un segment. En particulier, $\psi(\mathcal{S}^1)$ est borné. Comme $\psi(\mathcal{S}^1)$ est un sous-groupe de (\mathbb{R}^*, \times) , on en déduit que $\psi(\mathcal{S}^1) = \{1\}$. Ainsi, $\forall z \in \mathcal{S}^1$, $\varphi(z) \in \text{SL}_n(\mathbb{R})$.

– *Étape 2 : Montrons que les valeurs propres des images sont de module 1.* Comme $\varphi(\mathcal{S}^1)$ est compact, pour une norme $\|\cdot\|$ quelconque sur $M_n(\mathbb{R})$, il existe une constante $M > 0$ telle que $\forall z \in \mathcal{S}^1$, $\|\varphi(z)\| \leq M$. On en déduit que

$$\forall z \in \mathcal{S}^1, \forall \lambda \in \text{Sp}(\varphi(z)), \quad |\lambda| \leq M.$$

Soient $z \in \mathcal{S}^1$ et $\lambda \in \text{Sp}(\varphi(z))$. Pour tout $p \in \mathbb{Z}$, $\lambda^p \in \text{Sp}(\varphi(z)^p) = \text{Sp}(\underbrace{\varphi(z^p)}_{\in \varphi(\mathcal{S}^1)})$ donc $|\lambda^p| \leq M$. Ainsi, la suite $(|\lambda^p|)_{p \in \mathbb{Z}}$ est bornée. Donc $|\lambda| = 1$.

– *Étape 3 : Relèvement.* Notons $\psi : t \mapsto \varphi(e^{it})$. ψ est un morphisme de groupes continu de $(\mathbb{R}, +)$ dans $(\text{GL}_n(\mathbb{R}), \times)$. En fait, ψ est dérivable. En effet, posons $F : x \in \mathbb{R} \mapsto \int_0^x \psi(t) dt$. F est \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} et, en particulier, $F'(0) = I_n$. Ainsi, $\frac{1}{t}F(t) \xrightarrow[t \rightarrow 0]{} I$. Comme $\text{GL}_n(\mathbb{R})$ est ouvert, on en déduit que $\frac{1}{t}F(t)$, donc $F(t)$ est

Donc il existe $Q \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$ tel que

$$e^{tA} = Q \begin{pmatrix} R_{t_1 k_1} & & & & \\ & \dots & & & \\ & & R_{t_r k_r} & & \\ & & & 1 & \\ & & & & \dots \\ & & & & & 1 \end{pmatrix} Q^{-1}.$$

Comme les matrices semblables sont réelles, on peut prendre $Q \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$.

— Synthèse : soit $\varphi : e^{it} \mapsto \psi(t)$ comme ci-dessus. φ est bien défini car $R_{t_1 k_1}$ ne dépend que de $t \bmod 2\pi$ pour $k \in \mathbb{Z}$. C'est un morphisme de groupes car $R_{(t+t')k} = R_{t_1 k} R_{t_2 k}$ pour $k \in \mathbb{Z}$. Il est continu car, pour $k \in \mathbb{Z}$, $|e^{itk} - e^{it'k}| \leq |k| |e^{it} - e^{it'}|$ d'où

$$|\cos(kt) - \cos(kt')| \leq |k| |e^{it} - e^{it'}| \quad |\sin(kt) - \sin(kt')| \leq |k| |e^{it} - e^{it'}|.$$

□

Étude de $O(p, q)$

Voir H2G2

Théorème 1

Soient $p, q \neq 0$. On a un homéomorphisme

$$O(p, q) \simeq O(p) \times O(q) \times \mathbb{R}^{pq}.$$

\triangleright — *Étape 1 : Application de la décomposition polaire.* Soit $M \in O(p, q)$. Soit $(O, S) \in O(n) \times \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ ($n = p + q$) la décomposition polaire de M . Montrons que $O, S \in O(p, q)$.

Posons $T = {}^t M M = S^2$. Comme $M \in O(p, q)$, on a $M I_{p,q} {}^t M = I_{p,q}$ donc ${}^t M^{-1} I_{p,q} M^{-1} = I_{p,q}$ d'où ${}^t M^{-1} \in O(p, q)$. On en déduit que ${}^t M \in O(p, q)$. Ainsi, $S^2 = T \in O(p, q)$. Comme $T \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ et $\exp : \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ réalise un homéomorphisme, il existe $U \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ tel que $T = \exp(U)$. Alors,

$$\begin{aligned} T \in O(p, q) &\iff T I_{p,q} {}^t T = I_{p,q} \\ &\iff {}^t T = I_{p,q}^{-1} T^{-1} I_{p,q} \\ &\iff \exp({}^t U) = I_{p,q}^{-1} \exp(-U) I_{p,q} \\ &\iff \exp({}^t U) = \exp(-I_{p,q}^{-1} U I_{p,q}) \\ &\iff U = {}^t U = -I_{p,q}^{-1} U I_{p,q} \\ &\quad \text{exp bijective} \\ &\iff U I_{p,q} + I_{p,q} U = 0 \\ &\iff \frac{U}{2} I_{p,q} + I_{p,q} \frac{U}{2} = 0 \\ &\iff \exp\left(\frac{U}{2}\right) = I_{p,q}^{-1} \exp\left(\frac{U}{2}\right) I_{p,q} \end{aligned}$$

d'où $\exp\left(\frac{U}{2}\right) \in O(p, q)$. Or $\exp\left(\frac{U}{2}\right) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ et $\exp\left(\frac{U}{2}\right)^2 = T$ donc, par unicité de la racine carrée dans $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$, on a $S = \exp\left(\frac{U}{2}\right) \in O(p, q)$. On en déduit que $O \in O(p, q)$.

Ainsi, la décomposition polaire induit l'homéomorphisme

$$O(p, q) \simeq (O(n) \cap O(p, q)) \times (S_n^{++}(\mathbb{R}) \cap O(p, q)).$$

— *Étape 2 : Étude de $O(n) \cap O(p, q)$.* Soit $O \in O(n) \cap O(p, q)$. Écrivons $O = \begin{pmatrix} A & C \\ B & D \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{p+q, p+q}(\mathbb{R})$. Alors

$$O \in O(n) \cap O(p, q) \iff \begin{cases} {}^tAA - {}^tBB = I_p \\ {}^tAC - {}^tBD = 0 \\ {}^tCA - {}^tDB = 0 \\ {}^tCC - {}^tDD = -I_q \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} {}^tAA + {}^tBB = I_p \\ {}^tAC + {}^tBD = 0 \\ {}^tCA + {}^tDB = 0 \\ {}^tCC + {}^tDD = I_q \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} B = C = 0 \\ A \in O(p) \\ D \in O(q) \end{cases}$$

Ainsi, $O(n) \cap O(p, q) = \left\{ \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & D \end{pmatrix}, A \in O(p), D \in O(q) \right\} \simeq O(p) \times O(q)$.

— *Étape 3 : Étude de $S_n(\mathbb{R}) \cap O(p, q)$.* Posons

$$L = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), MI_{p,q} + I_{p,q}M = 0\}.$$

On a vu précédemment que exp réalise un homéomorphisme $L \cap S_n(\mathbb{R}) \simeq O(p, q) \cap S_n^{++}(\mathbb{R})$. Soit $S \in L \cap S_n(\mathbb{R})$, $S = \begin{pmatrix} A & B \\ {}^tB & D \end{pmatrix}$. Alors

$$SI_{p,q} + I_{p,q}S = 0 \iff A = D = 0$$

donc $L \cap S_n(\mathbb{R}) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & B \\ {}^tB & 0 \end{pmatrix}, B \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{R}) \right\} \simeq \mathbb{R}^{pq}$.

— *Conclusion.* On a montré que

$$O(p, q) \simeq O(p) \times O(q) \times \mathbb{R}^{pq}.$$

□

