

# Théorème des extrema liés

Arnaud GIRAND

11 décembre 2011

Référence :

- [Gou08], p. 317 et 327

Leçons :

- 120 - Dimension d'un espace vectoriel (on se limitera au cas de la dimension finie). Rang. Exemples et applications.
- 214 - Théorème d'inversion locale, théorème des fonctions implicites. Exemples et applications.
- 215 - Applications différentiables définies sur un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ . Exemples et applications.
- 219 - Problèmes d'extremums.

Prérequis :

- théorème des fonctions implicites.

## Proposition 1 (Extrema liés)

Soit  $\mathcal{U} \subset \mathbb{R}^n$  un ouvert.

Soient  $g_1, \dots, g_r \in \mathcal{C}^1(\mathcal{U}, \mathbb{R})$ .

On considère l'ensemble suivant :

$$\Gamma := \{x \in \mathcal{U} \mid \forall i \in [r], g_i(x) = 0\}$$

On suppose que :

- $f|_{\Gamma}$  admet un extremum relatif en  $a \in \Gamma$  ;
- la famille  $(dg_i(a))_{1 \leq i \leq r}$  est libre dans  $(\mathbb{R}^n)^*$ .

Alors il existe  $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}$  (appelés multiplicateurs de Lagrange) tels que :

$$df(a) = \sum_{i=1}^r \lambda_i dg_i(a)$$

DÉMONSTRATION : On pose  $s := n - r$  et on identifie  $\mathbb{R}^n$  au produit cartésien  $\mathbb{R}^s \times \mathbb{R}^r$ . On utilisera de fait la notation  $(x, y) = (x_1, \dots, x_s, y_1, \dots, y_r)$  pour les éléments de  $\mathbb{R}^n$ . Posons également  $(\alpha, \beta) := a$  (via l'identification précitée). On rappelle que :

$$\forall h \in \mathbb{R}^n, \forall i \in [r], dg_i(a)(h) = \sum_{j=1}^s \frac{\partial g_i}{\partial x_j}(a)h_j + \sum_{j=1}^r \frac{\partial g_i}{\partial y_j}(a)h_{s+j}$$

Comme la famille  $(dg_i(a))_{1 \leq i \leq r}$  est libre, on a donc :

$$\text{rg}(M) = r, \text{ où } M := \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_s}(a) & \frac{\partial g_1}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial y_r}(a) \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial g_r}{\partial x_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_r}{\partial x_s}(a) & \frac{\partial g_r}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_r}{\partial y_r}(a) \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{r,n}(\mathbb{R})$$

Comme le rang de  $M$  est la taille de sa plus petite matrice sous-matrice carrée inversible, on peut supposer, quitte à renuméroter les variables<sup>1</sup> que :

$$\det \left( \frac{\partial g_i}{\partial y_j}(a) \right)_{i,j \in [r]} \neq 0$$

---

1. Un peu de foi que diable!

Ce qui peut se reformuler, en posant  $g := (g_1, \dots, g_r)$  par :

$D_y g(a)$  est inversible

On peut donc appliquer le théorème des fonctions implicites à  $g$  au voisinage de  $a = (\alpha, \beta)$ , obtenant de facto l'existence de deux voisinages ouverts  $\mathcal{U}' \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^s}(\alpha)$  et  $\Omega \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^r}(\beta)$  et d'une application  $\varphi := (\varphi_1, \dots, \varphi_r) : \mathcal{U}' \rightarrow \mathbb{R}^r$  de classe  $\mathcal{C}^1$  telle que :

$$\begin{cases} g(x, y) = 0 \\ x \in \mathcal{U}' \\ y \in \Omega \end{cases} \Leftrightarrow y = \varphi(x) \quad (1)$$

En d'autres termes, les éléments de  $\Gamma \cap (\mathcal{U}' \times \Omega)$  sont de la forme  $(x, \varphi(x))$ . En particulier, on a nécessairement  $\beta = \varphi(\alpha)$ . Posons à présent :

$$\begin{aligned} h : \mathcal{U}' &\rightarrow \mathbb{R} \\ x &\mapsto f(x, \varphi(x)) \end{aligned}$$

Comme  $h(\alpha) = f(a)$  et que  $\forall x \in \mathcal{U}'$ ,  $(x, \varphi(x)) \in \Gamma$ ,  $h$  admet un extremum local en  $\alpha$  (car  $f$  admet un extremum local sur  $\Gamma$  en  $a$ ). De fait :

$$\begin{aligned} \forall i \in [s], 0 = \frac{\partial h}{\partial x_i}(\alpha) &= \frac{\partial}{\partial x_i}(f \circ \psi)(\alpha) \text{ où } \psi := (\psi_1, \dots, \psi_n) : x \mapsto (x, \varphi(x)) \text{ (i.e } \psi = (\text{id}_{\mathbb{R}^s}, \varphi)) \\ &= \sum_{j=1}^s \frac{\partial f}{\partial x_j}(\psi(\alpha)) \frac{\partial \psi_j}{\partial x_i}(\alpha) + \sum_{j=1}^r \frac{\partial f}{\partial y_j}(\psi(\alpha)) \frac{\partial \psi_{s+j}}{\partial x_i}(\alpha) \end{aligned}$$

En remarquant que  $\forall j \in [s]$ ,  $\frac{\partial \psi_j}{\partial x_i} = \delta_{i,j}$ , que  $\forall j \in [r]$ ,  $\frac{\partial \psi_{s+j}}{\partial x_i} = \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i}$  et que  $a = \psi(\alpha)$  on obtient :

$$\forall i \in [s], \sum_{j=1}^r \frac{\partial f}{\partial y_j}(a) \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i}(\alpha) + \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = 0 \quad (2)$$

De plus,  $g \circ \psi$  est nulle sur  $\mathcal{U}'$  donc pour tout  $k \in [n]$  c'est également le cas pour  $g_k \circ \psi$ , ergo (par un calcul similaire) :

$$\forall i \in [s], 0 = \frac{\partial g_k \circ \psi}{\partial x_i}(\alpha) = \sum_{j=1}^r \frac{\partial g_k}{\partial y_j}(a) \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_i}(\alpha) + \frac{\partial g_k}{\partial x_i}(a) = 0 \quad (3)$$

On se donne la matrice suivante :

$$A := \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) & \dots & \frac{\partial f}{\partial x_s}(a) & \frac{\partial f}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial f}{\partial y_r}(a) \\ \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_s}(a) & \frac{\partial g_1}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial y_r}(a) \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial g_r}{\partial x_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_r}{\partial x_s}(a) & \frac{\partial g_r}{\partial y_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_r}{\partial y_r}(a) \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{r+1, n}(\mathbb{R})$$

D'après les relation ( 2 ) et ( 3 ) les  $s$  premières colonnes de  $A$  sont combinaisons linéaires de ses  $r$  dernières, ergo  $\text{rg}(A) \leq r$ . Comme  $\text{rg}(A) = \text{rg}(^t A)$ , on en déduit que les  $r + 1$  premières lignes de  $A$  sont liées, i.e qu'il existe  $\mu_0, \dots, \mu_r \in \mathbb{R}$  non tous nuls tels que :

$$\mu_0 df(a) + \sum_{i=1}^r \mu_i dg_i(a) = 0$$

Or  $(dg_i(a))_{i \in [r]}$  est libre donc  $\mu_0 \neq 0$  (car sinon tous les  $\mu_i$  devraient l'être). On obtient alors le résultat en posant  $\lambda_0 := 1$  et  $\forall i \in [r]$ ,  $\lambda_i := -\frac{\mu_i}{\mu_0}$ .

**Détails supplémentaires :**

- Comme la famille  $(dg_i(a))_{1 \leq i \leq r}$  est libre dans  $(\mathbb{R}^n)^*$ , il y a unicité des multiplicateurs de Lagrange.

**Références**

[Gou08] Xavier Gourdon. *Analyse (2e édition)*. Ellipses, 2008.