

Questions : - Système de Hilbert, c'est quoi? - Écrire les règles de la magist^{re} de la deduct^o naturelle?
 - Comparer la deduct^o naturelle [1] - C'est quoi la logique intuitionniste?

Systèmes formels de preuve en logique du premier ordre. Exemples.

Un système formel de preuve est un ensemble de règles formelles portant sur des formules d'une certaine logique (ici, premier ordre) qui formalise les démonstrations dans le cadre de cette logique. Parmi les premiers systèmes de preuve à apparaître furent les systèmes de Hilbert basés sur l'idée de système axiomatique : beaucoup d'axiomes, et quelques règles de déduction permettant de construire de nouvelles formules. Nous nous concentrerons ici sur des systèmes avec peu d'axiomes : le calcul des séquents et la résolution. Ces systèmes sont adaptés pour obtenir des résultats théoriques sur les preuves, et peuvent être utilisés dans le cadre de la preuve assistée ou automatique.

On fixe un langage du premier ordre \mathcal{L} .
 I] Le calcul des séquents: [DNR] p 186-187

1] Description du système:
 Def 1: Un séquent est une expression de la forme $\Gamma \vdash \Delta$ où Γ et Δ sont des multi-ensembles de formules du premier ordre.

Le calcul des séquents (appelé LK) porte sur ces séquents, en interprétant $\Gamma \vdash \Delta$ intuitivement comme "la conjonction des formules de Γ a pour conséquence la disjonction de celles de Δ ".

Def 2: Le système LK (A formule, $\Gamma, \Delta, \Gamma', \Delta'$ ensembles finis de formules)

*Axiomes: $\frac{}{\Gamma \vdash \Gamma} \text{Id}$ $\frac{}{A \vdash A} \text{ax}$
 *Règles structurales: $\frac{\Gamma \vdash \Delta}{\Gamma, A \vdash \Delta} \text{aff}^g$ $\frac{\Gamma \vdash \Delta}{\Gamma \vdash \Delta, A} \text{aff}^d$
 $\frac{\Gamma, A \vdash A}{\Gamma \vdash A} \text{cont}^g$ $\frac{\Gamma \vdash A, A}{\Gamma \vdash A} \text{cont}^d$

- Pour le pb est décidable [Entree: formule de la forme $\exists x \forall y F$ (F sans quant)]
 [Sortie: oui si admet un modèle]
 (ss-pb de SFT (qui est décidable au 1^{er} ordre))

*Règles des connecteurs: $\frac{\Gamma, A, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \wedge B \vdash \Delta} \wedge^d$ $\frac{\Gamma \vdash A \quad \Gamma \vdash B, \Delta}{\Gamma \vdash A \wedge B, \Delta} \wedge^d$

$\frac{\Gamma, A \vdash \Delta \quad \Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \vee B \vdash \Delta} \vee^g$ $\frac{\Gamma \vdash A, B, \Delta}{\Gamma \vdash A \vee B, \Delta} \vee^d$
 $\frac{\Gamma \vdash A, \Delta \quad \Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \rightarrow B \vdash \Delta} \rightarrow^g$ $\frac{\Gamma \vdash A, B, \Delta}{\Gamma \vdash A \rightarrow B, \Delta} \rightarrow^d$
 $\frac{\Gamma \vdash A, \Delta}{\Gamma, \neg A \vdash \Delta} \neg^g$ $\frac{\Gamma \vdash A, \Delta}{\Gamma \vdash \neg A, \Delta} \neg^d$

*Règles des quantificateurs: $\frac{\Gamma, A[x/z] \vdash \Delta}{\Gamma, \forall x A \vdash \Delta} \forall^g$ $\frac{\Gamma \vdash A, \Delta}{\Gamma \vdash \forall x A, \Delta} \forall^d$ ($x \notin VL(\Gamma, \Delta)$)
 $\frac{\Gamma, A \vdash \Delta}{\Gamma, \exists x A \vdash \Delta} \exists^g$ ($x \notin VL(\Gamma, \Delta)$) $\frac{\Gamma \vdash A[x/z], \Delta}{\Gamma \vdash \exists x A, \Delta} \exists^d$

*Règle de coupe: $\frac{\Gamma \vdash A, \Delta \quad \Gamma', A \vdash \Delta'}{\Gamma, \Gamma' \vdash \Delta, \Delta'} \text{cut}$

Def 3: Un séquent $\Gamma \vdash \Delta$ est dit provable s'il existe un arbre étiqueté par des séquents tel que $\Gamma \vdash \Delta$ est à la racine et chaque arête correspond à l'application d'une règle de LK, et les feuilles correspondent à des axiomes.

Exemple 4: ① $\vdash \neg \neg A \rightarrow A$ est prouvable:
 $\frac{A \vdash A}{\neg A, \neg A} \text{ax}$
 $\frac{}{\neg A \vdash A} \neg^g$
 $\frac{}{\vdash \neg \neg A \rightarrow A} \rightarrow^d$

② $\vdash \neg \forall x A \rightarrow \exists x (\neg A)$ est prouvable:
 $\frac{A \vdash A}{\neg A, \neg A} \text{ax}$
 $\frac{}{\neg A \vdash A} \neg^g$
 $\frac{}{\vdash A, \exists x (\neg A)} \exists^d$
 $\frac{}{\vdash \forall x A, \exists x (\neg A)} \forall^d$ ($x \notin VL(\exists x (\neg A))$)
 $\frac{}{\neg \forall x A \vdash \exists x (\neg A)} \neg^g$
 $\frac{}{\vdash \neg \forall x A \rightarrow \exists x (\neg A)} \rightarrow^d$

- Que fait l'algs détermination? Quelle est sa complexité?
 - $\neg \exists \varphi / \exists \varphi$ / $\exists \varphi / \exists \varphi$ si $|\text{dom}(\exists \varphi)| < \omega$ (impairité)
 [Par l'absurde]

- Vous connaissez un système de calcul correspondant à la logique intuitionniste?
 - Cor 9. Vous pouvez en dire plus? (Rosalet @ jald) (on m'insulte)
 - Continuez en a: VE 50, D50, VE 1, 2 (B(1,5) as plus d'effort)
 - Thème pour CNF

Pr 5: La déduction naturelle est un autre système assez similaire à LK, même si moins symétrique dans ses règles. Il est plus facile à manier pour des preuves "à la main", mais moins pour les résultats théoriques et l'automatisation.

Thm 6: Correction et complétude de LK:

Pour tous ensembles finis de formules Γ et Δ , on a:
 $(\Gamma \vdash \Delta \text{ est prouvable}) \iff (\bigwedge_{F \in \Gamma} F \iff \bigvee_{G \in \Delta} G)$

2) Élimination des coupures

Thm 7: (Élimination des coupures)

Pour tout arbre de preuve de $\Gamma \vdash \Delta$ dans LK, on peut en construire un autre (algorithmiquement) qui n'utilise pas la règle de coupure.

Ce théorème a de nombreuses conséquences théoriques et pratiques:

Cor 8: (Propriété de la sous-formule) Si $\Gamma \vdash \Delta$ est prouvable, alors il en existe un arbre de preuve ne contenant que des formules de la forme $F[t_1/x_1, \dots, t_n/x_n]$ avec F une sous-formule d'une formule de $\Gamma \cup \Delta$.

Ce corollaire peut être utilisé pour la recherche de preuves automatiques

Cor 9: la logique propositionnelle est décidable.

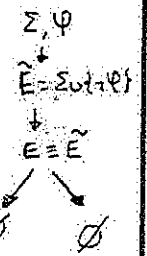
Pr 10: la méthode des tableaux utilise l'élimination des coupures pour donner un algorithme montrant la semi-décidabilité de la logique du premier ordre.

Cor 11: (Lemme d'interpolation de Craig)

Si $\vdash A \rightarrow B$ est prouvable, alors il existe une formule C dont les symboles non-logiques apparaissent à la fois dans A et B telle que $\vdash A \rightarrow C$ et $\vdash C \rightarrow B$ sont prouvables.

→ Préciser quel cas serait démontré.

II Résolution et Méthode de Herbrand



Il faut prouver que φ est conséquence de Σ .
 On pose d'abord $\tilde{E} = \Sigma \cup \{ \varphi \}$,
 qu'on transforme en un ens. de clauses équivalent E ,
 puis on applique soit la méthode de Herbrand,
 soit les règles de la résolution, pour montrer
 que E n'a pas de modèle (car $\Sigma = \varphi$ ni $\Sigma \cup \{ \varphi \}$ n'a pas de modèle)

NB: On s'appuiera ici sur la correction et la complétude du calcul des séquents.

1) Mise sous forme de clauses [L.R] p63-68

On passe d'un ensemble d'énoncés à un ensemble de clauses par les opérations suivantes:

- Mise sous forme préfixe
- Mise sous CNF
- Mise sous forme de Skolem
 (ie remplacem^t des variables existentielles
 -quantifiées par des nouveaux symboles
 de fonctions)
- Omettre les quantificateurs universels

ex $\varphi: \neg \exists x ((\neg Qx) \Rightarrow \forall y Py)$
 $\hookrightarrow \forall x \exists y \neg ((\neg Qx) \Rightarrow Py)$
 $\hookrightarrow \forall x \exists y (Qx \wedge \neg Py)$
 $\hookrightarrow \forall x (Qx \wedge \neg P_f(x))$
 $\hookrightarrow \{ \neg Qx, \neg P_f(x) \}$

Def: Soit C une clause. Soient L_1, \dots, L_p ses littéraux, x_1, \dots, x_n ses variables.
 La signification de C est $\mathcal{P}(C) = \forall x_1 \forall x_2 \dots \forall x_n (L_1 \vee L_2 \dots \vee L_p)$.

Soit E un ensemble de clauses qu'on note C_1, \dots, C_q .
 La signification de E est $\mathcal{P}(E) = \mathcal{P}(C_1) \wedge \mathcal{P}(C_2) \dots \wedge \mathcal{P}(C_q)$

Pr 1: Soit E la mise sous forme de clauses d'un ensemble d'énoncés \tilde{E} .
 Alors E admet un modèle si \tilde{E} admet un modèle.

ex $\tilde{E} = \{ \exists x (Px \rightarrow \forall y Py), \forall x (Px \vee Qx) \} \cup \{ \neg \exists x ((\neg Qx) \rightarrow \forall y Py) \}$
 $E = \{ \neg Px, Py \}; \{ Px, Qx \}; \neg Qx; \neg P_f(x) \}$
 $\cup \{ \neg (Px, Py) \} = \forall x, y, \neg Px \vee Py$

(1): Détailler

[DNR] p200

[DNR] p215

[DNR] p216

L.R

2) La méthode de Herbrand

Def Si la classe $C = \{L_1, \dots, L_k\}$ fait intervenir les variables x_1, \dots, x_n , on définit l'ensemble des instances de C comme étant

$$\text{Inst}(C) = \{L_i \sigma \mid \sigma \text{ substitue à } x_1, \dots, x_n \text{ des termes clos}\}$$

ex Pour $C = \{\neg Pc, Pq\}$, $\text{Inst}(C) = \{\neg Pcv Pq \mid A \text{ terme clos}\}$

Pré On considère \hat{E} l'ensemble de clauses de la logique propositionnelle obtenu en remplaçant chaque formule atomique de $\text{Inst}(E)$ par une variable propositionnelle lui correspondant.
 \hat{E} admet un modèle ssi \hat{E} est satisfiable.

ex Si $L = \{c, f\}$, $\text{Inst}(C) = \bigcup_{\text{MOD}} \{Pc \vee Pq\sigma\}$

$$\hat{E} = \bigcup_{\text{MOD}} \neg Pcv Pq\sigma \cup \bigcup_{\text{MOD}} \neg Pq\sigma$$

$$\bigcup_{\text{MOD}} \neg Pq\sigma \vee Pq\sigma \cup \bigcup_{\text{MOD}} \neg Pq\sigma$$

$$\frac{\neg Pq \vee Pq \quad Pq \vee \neg Pq}{\neg Pq \vee Pq} \quad \frac{Pq \vee \neg Pq \quad \neg Pq}{\neg Pq} \quad \frac{\neg Pq \quad \neg Pq}{\emptyset}$$

3) La méthode de résolution [ONR] p264 → 267.

Si pour HQ E n'a pas de modèle on cherche à dériver E en \emptyset selon les 2 règles suivantes.

Def Soient C, C_2 des clauses; L_1, L_2 des littéraux, σ une substitution.

• $\frac{C, L_1 \quad C_2, L_2}{C\sigma, C_2\sigma}$ rés. si $L_1\sigma = \overline{L_2\sigma}$ "résolution"

• $\frac{C, L_1, L_2}{C\sigma, L_1\sigma}$ cont. si $L_1\sigma = L_2\sigma$ "contraction"

ex $\frac{\{Pc, Pq\} \quad \{Pc, Qc\}}{\{Pq, Qc\}}$ rés. avec $\sigma = x \mapsto c$, $L_1 = Pc, L_2 = \neg Pc$

$\frac{\{Pq, Qc\} \quad \{Pq, Qc\}}{\emptyset}$ cont. avec $\sigma = x \mapsto c$, $L_1 = Pq, L_2 = Qc$

$\frac{\{Pq\} \quad \{Pq\}}{\emptyset}$ rés. avec $\sigma = y \mapsto f(x)$, $L_1 = Pq, L_2 = Pq(x)$

lemmes • Si $\Sigma \vdash A \vee B$ et $\Sigma \vdash \neg A$ en calcul des séquents alors $\Sigma \vdash B$ en calcul des séquents. $\frac{\Sigma \vdash A \vee B \quad \Sigma \vdash \neg A}{\Sigma \vdash B}$ *leme*

• Soit Σ est un em. d'énoncés. Soit A une formule de variables libres x_1, \dots, x_n . Soit σ une substitution.

Si $\Sigma \vdash \forall x_1, \dots, \forall x_n A$, alors $\Sigma \vdash A[\sigma]$. $\frac{\Sigma \vdash \forall x_1, \dots, \forall x_n A}{\Sigma \vdash A[\sigma]}$ *part.*

Pré Soit E un ensemble de clauses.
 Si E est inconsistant (ie E se dérive en \emptyset en résolu)
 alors E est contradictoire (ie n'a pas de modèle)

Conclusion de la résolution

lemme Soit E un ensemble de clauses et L un littéral clos.
 Si $E \cup \{L\} \vdash \emptyset$ (en résolution) alors $E \vdash \emptyset$ ou $E \vdash \overline{L}$ ou $L[\sigma] = \overline{L}$ pour certains σ .

Pré Soit E un ensemble de clauses.
 Si E est consistant (ie $E \not\vdash \emptyset$)
 alors E n'est pas contradictoire (ie admet 1 modèle)

Complétude de la résolution

L1) Unification [ONR] p248. (à quelques modif. près)

Pour appliquer les règles rés et cont, il nous faut un unificateur de littéraux, de termes. L'unification traite ce problème. On donne ci-dessous un algorithme utilisant l'unificateur le plus général de deux littéraux.

UNIF(L_1, L_2)

$E \in \{L_1, L_2\}$; $\sigma = id$

Tant que $E \neq \emptyset$

Choisi $e \in E$

Compare e avec

$l = x \rightarrow E \leftarrow E(x)$

l'occurrence en $e \rightarrow$ Si e apparaît dans e alors erreur "occurrence". sinon $E \leftarrow E(x)$, $E(x) = a$, $\sigma \leftarrow \{x := a\} \circ \sigma$

$f(t_1, \dots, t_p) \sim g(s_1, \dots, s_q) \rightarrow$ Si $f \neq g$ alors erreur "clash fonction". sinon $E \leftarrow E(x)$ et $\{a_1, \dots, a_p\}$

$\neg A \sim B$ ou $B \sim \neg A \rightarrow$ erreur "clash \neg "

$\neg A \sim \neg B \rightarrow E \leftarrow E(x)$ et $\{A \sim B\}$

$R(t_1, \dots, t_p) \sim Q(a_1, \dots, a_q) \rightarrow$ Si $Q \neq R$ alors erreur "clash relation". sinon $E \leftarrow E(x)$ et $\{a_1, \dots, a_q\}$

retourner σ .

COMPLÉTUDE DE LA RÉOLUTION

David Moura Raffalli p. 67

Lc

Intuitivement, la complétude d'un système de preuve assure que tout ce qui est vrai, vrai dans les modèles, admet une preuve.

En général, il s'agit de HQ si tout modèle de Z satisfait Ψ ($Z \models \Psi$) alors on peut prouver que Ψ est csq. de Z ($Z \vdash \Psi$).

Ici, en résolution, si $Z = \emptyset$ on voit que $Z \models \Psi$ n'a pas de modèle, et donc la mise sous forme de clause E non plus, plus précisément $\mathcal{P}(E)$ n'a pas de modèle. (où \mathcal{P} désigne la signification).

On dira seulement que E est contradictoire.

Il faut s'assurer que la résolution le montre, c-à-d que E se dérive en vide en résolution, c-à-d que E est inconstant.

Pl'

Soit E un ensemble de clauses.

Si E est contradictoire, alors E est inconstant.

complétude

Preuve

On le montre par la contraposée, c-à-d qu'on suppose E constant (ne se dérivant pas en \emptyset en résolution), et on va HQ E n'est pas contradictoire en exhibant un modèle, dit de Herbrand.

On suppose que le langage sur lequel sont écrites les formules contient au moins un symbole de constante, afin d'assurer que l'ensemble des termes clos soit non vide.

Puisque E est constant on peut considérer l'ensemble Z des ensembles de clauses contenant E et constants, qui est alors non vide.

$Z = \{ F \text{ ens. de clauses } \mid E \subseteq F, F \text{ constant} \} \neq \emptyset$ car $E \in Z$.

Montrons que Z est un ensemble inductif pour l'inclusion, c-à-d que chaque chaîne admet un majorant.

Pour une chaîne S de Z on considère U l'union de tous ses élms. Péc $E \subseteq U$. Reste à vérifier que U est constant. Par l'absurde si U est inconsistant on peut dériver la clause vide à partir des clauses de U , à partir d'un nombre fini de clauses de U m. Or cela implique qu'elles sont toutes dans un m. élms $S_0 \in S$.

[Δ mais si car S est une chaîne et U une union croissante]

Mais cela est absurde car $S_0 \in S \subseteq Z$ est constant.

On en déduit que U est bien constant, et donc $U \in Z$ et Z est inductif.

Cela nous permet d'appliquer le lemme de Zorn, qui assure l'existence de E_0 un élément maximal de Z .

Utilisons cette maximalité : considérons A une formule atomique close. Si $A \in E_0$ et $\neg A \in E_0$, la maximalité de E_0 assure que $E_0 \cup \{A\}$ et $E_0 \cup \{\neg A\}$ sont inconstants, aut. dit on peut dériver la clause vide à partir de $E_0 \cup \{A\}$ et de $E_0 \cup \{\neg A\}$.

Pour le lemme technique qui suit cela implique l'existence de A' et A'' partageant resp. A et $\neg A$, qu'on peut dériver à partir de E_0 . A' et A'' étant unifiables (on A), on pourrait dériver \emptyset à partir de E_0 . ABSURDE!

On est donc assuré que chaque formule close A satisfait $A \in E_0$ ou $\neg A \in E_0$.

On construit maintenant le modèle de Herbrand \mathcal{H} .

→ de domaine $M =$ l'ensemble des termes clos.

→ pour c symbole de cst. $\frac{c}{c}$ est $c \in M$

→ pour f ——— f^* f^* est $(M^R \rightarrow M) \mid \frac{t_1 \dots t_n}{f(t_1, \dots, t_n)}$ (modèle \rightarrow)

→ pour R ——— relation k -aire on pose

$$R = \{ (t_1, \dots, t_k) \in M^k \mid R(t_1, \dots, t_k) \in E_0 \}$$

formule atomique close

Montrons que \mathcal{H} est modèle de E_0 (de $\mathcal{P}(E_0)$) et donc de E ($\mathcal{P}(E)$).

$\mathcal{P}(E_0)$ s'écrit comme une conjonction de clauses.

Soit C l'une de ces clauses, on l'écrit $\{A_i \mid i \in [1, p]\} \cup \{\neg B_j \mid j \in [1, q]\}$. Alors $\mathcal{P}(C) = \forall x_1 \dots \forall x_n. A_1 \vee A_2 \dots \vee A_p \vee \neg B_1 \vee \dots \vee \neg B_q$.

Si $\mathcal{H} \not\models \mathcal{P}(C)$, il existe $(t_1, \dots, t_n) \in M^n$ tel qu'avec la signature $\sigma = x_i \mapsto t_i$, on ait $\mathcal{H}[\sigma] \not\models A_1 \vee \dots \vee A_p \vee \neg B_1 \dots \vee \neg B_q$.

En particulier pour $i \in [1, p]$ $\mathcal{H}[\sigma] \not\models A_i$; $j \in [1, q]$ $\mathcal{H}[\sigma] \not\models \neg B_j$ soit $\mathcal{H}[\sigma] \models B_j$.

Par construction cela signifie que $\forall i \in [1, p]$ $A_i[\sigma] \notin E_0$; $\forall j \in [1, q]$ $B_j[\sigma] \in E_0$.

(En effet A_i étant atomique on peut écrire $R(x_{i_1}, \dots, x_{i_k})$. Alors par définition : $M[\sigma] \models A_i$ si $(x_{i_1}, \dots, x_{i_k})[\sigma] \in R^M$; $(t_{i_1}, \dots, t_{i_k}) \in R^M$; $(t_{i_1}, \dots, t_{i_k}) \in E_0$; $R(t_{i_1}, \dots, t_{i_k}) \in E_0$; $\equiv A_i[\sigma]$.)

Mais alors E_0 est inconstant, en effet on a la preuve:

$$\frac{A_1, A_2, \dots, A_p, B_1, B_2, \dots, B_q \quad \neg A_1 [c]}{A_2 [c], A_p [c], \dots, B_1 [c], \dots, B_q [c]} \text{ mod } (c) \\ \frac{\quad}{\neg B_1 [c], \dots, \neg B_q [c]} \text{ mod } (c) \text{ en utilisant successivement } \neg A_1 [c], \neg A_2 [c], \dots, \neg A_p [c] \\ \frac{\quad}{\emptyset} \text{ in } (id) \text{ en utilisant succ. } B_1 [c], B_2 [c], \dots, B_q [c].$$

C'est absurde! Donc $\mathcal{A} \neq \mathcal{P}(C)$.

Ceci étant pour toute classe C de E_0 , $\mathcal{A} \neq \mathcal{P}(C)$.

Enfin comme $E \subset E_0$, $\mathcal{A} \neq \mathcal{P}(E)$, donc E admet bien un modèle, et n'est pas contradictoire.

Lemme

Soit E un ensemble de classes. Soit L un littéral clos.
 Si \emptyset n'est pas dérivé à partir de E ou L (i.e. $EV(L) \neq \emptyset$)
 alors il existe un littéral qui filtre L qd $E \vdash_{\text{mod}} L$ ou $E \vdash_{\text{mod}} \emptyset$.

Et plus de fiches sur:
 perso. deves. ens. rsmms. fr /
 ~afatq434/

[DNR] David, Nou, Riffeli
 Introd. à la logique
 2^{ème} ed. (Dunod)
 [L/R] Lavoisier/Rougemont
 Logique et fondement de l'info. (Hermann)

LEMME D'INTERPOLATION
 DE CRAIG

[DNR]
 Sect 5.5.4
 Thm 5.5.21

Si A est une formule, on note $V(A) = \{\text{symbl de } \mathcal{L} \text{ dans } A\} \cup \{\text{var libres de } A\}$
 (le vocabulaire de A). Quitte à remplacer les symboles de fonction et de constante par des relations, on peut supposer que \mathcal{L} ne contient que des symboles de relation. (cf exercice 2.18 de [DNR], par exemple)

Thm: Si \mathcal{L} ne contient que des symboles de relation, et $A \vdash_{\text{LK}} B$,
 alors il existe C telle que $V(C) \subseteq V(A) \cap V(B)$, et $A \vdash_{\text{LK}} C$ et $C \vdash_{\text{LK}} B$.

Dem: On va démontrer par induction sur les arbres de preuve la propriété suivante:

$\mathcal{P}\left(\frac{\Gamma}{\Gamma \vdash \Delta}\right) =$ "Pour tous $\Gamma, \cup \Gamma_2 = \Gamma, \Delta_1 \cup \Delta_2 = \Delta$, il existe une ^{sans coupure} formule F satisfaisant:

$$H(\Gamma_1, \Delta_1, \Gamma_2, \Delta_2) = \begin{cases} \textcircled{1} V(F) \subseteq V(\Gamma_1, \Delta_1) \cap V(\Gamma_2, \Delta_2) \\ \textcircled{2} \Gamma_1 \vdash_{\text{LK}} F, \Delta_1 \\ \textcircled{3} \Gamma_2, F \vdash_{\text{LK}} \Delta_2 \end{cases}$$

(Remarque: Il suffira alors d'appliquer $\mathcal{P}\left(\frac{\Gamma}{\Gamma \vdash B}\right)$ avec $\Gamma_1 = A, \Gamma_2 = \emptyset, \Delta_1 = \emptyset, \Delta_2 = A$

On ne fait la démonstration que pour certains cas significatifs:

- * $\mathcal{P}\left(\frac{\Gamma, F \vdash \Gamma}{\Gamma \vdash \Gamma}\right)$: On a toujours $\Delta_1 = \Delta_2 = \emptyset$.
 -> Si $\Gamma_1 = \{\perp\}, \Gamma_2 = \emptyset$: On pose $F = \perp$. Alors $\textcircled{1}, \textcircled{2}$ et $\textcircled{3}$ sont clairement satisfaits.
 -> Si $\Gamma_1 = \emptyset, \Gamma_2 = \{\perp\}$: On pose $F = \perp \rightarrow \perp$, idem.
- * $\mathcal{P}\left(\frac{\Gamma \vdash A \rightarrow A}{\Gamma \vdash A \rightarrow A}\right)$: Si $(\Gamma_1, \Delta_1, \Gamma_2, \Delta_2) = (A, A, \emptyset, \emptyset)$: $F = \perp \rightarrow \perp$
 -> Si $\Sigma = (A, \emptyset, \emptyset, A)$: $F = A$
 -> Si $\Sigma = (\emptyset, A, A, \emptyset)$: $F = \neg A$
 -> Si $\Sigma = (\emptyset, \emptyset, A, A)$: $F = \perp \rightarrow \perp$

* $\mathcal{P}\left(\frac{\frac{\Gamma, A \vdash \Delta}{\Gamma, A \rightarrow B \vdash \Delta} \quad \frac{\Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \rightarrow B \vdash \Delta}}{\Gamma, A \rightarrow B \vdash \Delta} \rightarrow q\right)$: Il y a deux cas: " $A \rightarrow B \in \Gamma_1$ " ou " $A \rightarrow B \in \Gamma_2$ ".
On n'en présente qu'un des deux:

→ Supp. que $A \rightarrow B \in \Gamma_1$: Posons $\tilde{\Gamma}_1 = \Gamma_1 \setminus \{A \rightarrow B\}$.

D'après $\mathcal{P}\left(\frac{\Gamma, A \vdash \Delta}{\Gamma, A \rightarrow B \vdash \Delta}\right)$, il existe F_q qui satisfait $H(\tilde{\Gamma}_1, (\Delta_1, A), \Gamma_1, \Delta_1)$.

$\mathcal{P}\left(\frac{\Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \rightarrow B \vdash \Delta}\right)$, il existe F_d qui satisfait $H(\tilde{\Gamma}_1, B, \Delta_1, \Gamma_2, \Delta_2)$.

Posons $F = F_q \vee F_d$. Alors $V(F) = V(F_q) \cup V(F_d)$.

F satisfait
① On a $V(F_q) \subseteq V(\Gamma_1, \Delta_1)$ et $V(F_d) \subseteq V(\Gamma_2, \Delta_2)$, donc $V(F) \subseteq V(\Gamma_1, \Delta_2)$.
D'autre part, $V(F_q) \cup V(F_d) \subseteq V(\tilde{\Gamma}_1, \Delta_1, A, B) = V(\tilde{\Gamma}_1, \Delta_1, A \rightarrow B) = V(\Gamma_1, \Delta_1)$.
Donc $V(F) \subseteq V(\Gamma_1, \Delta_1) \cap V(\Gamma_2, \Delta_2) \rightsquigarrow$ ① est satisfait pour F .

On donne un arbre de preuve pour $\Gamma_1 \vdash F, \Delta_1$:

F satisfait
②

$$\frac{\frac{\frac{\tilde{\Gamma}_1 \vdash A, F_q, \Delta_1}{\tilde{\Gamma}_1 \vdash A, F_q, F_d, \Delta_1} \text{affd} \quad \frac{\tilde{\Gamma}_1 \vdash B, F_d, \Delta_1}{\tilde{\Gamma}_1 \vdash B, F_q, F_d, \Delta_2} \text{affd}}{\tilde{\Gamma}_1 \vdash A \rightarrow B, F_q, F_d, \Delta_1} \vee}{\Gamma_1 \vdash F, \Delta_1} \text{vd}$$

On donne un arbre de preuve pour $\Gamma_2, F \vdash \Delta_2$:

F satisfait
③

$$\frac{\frac{\Gamma_2, F_q \vdash \Delta_2}{\Gamma_2, F \vdash \Delta_2} \vee \quad \frac{\Gamma_2, F_d \vdash \Delta_2}{\Gamma_2, F \vdash \Delta_2} \vee}{\Gamma_2, F \vdash \Delta_2} \vee$$

→ L'autre cas ($A \rightarrow B \in \Gamma_2$) est similaire en posant $F = F_q \wedge F_d$.

* $\mathcal{P}\left(\frac{\frac{\Gamma, A[\%x] \vdash \Delta}{\Gamma, \forall x A \vdash \Delta} \vee_q}{\Gamma, \forall x A \vdash \Delta} \right)$: Encore une fois, deux cas, on n'en fait qu'un.
Comme Δ ne contient que des symboles de relations, le terme t est une variable x .

→ Supp que $\forall x A \in \Gamma_1$: Posons $\tilde{\Gamma}_1 = \Gamma_1 \setminus \{\forall x A\}$.

D'après $\mathcal{P}\left(\frac{\Gamma, A[\%x] \vdash \Delta}{\Gamma, \forall x A \vdash \Delta}\right)$, il existe G satisfaisant $H(\tilde{\Gamma}_1, A[\%x], \Delta_1, \Gamma_2, \Delta_2)$.

Le problème qui peut se produire ici: est que y peut être une variable libre dans G , mais pas dans $\Gamma, \forall x A, \Delta$, et donc ne pas être autorisée comme variable libre dans F . On distingue trois cas selon le statut de y :

• Si $y \notin V(\Gamma_1, \Delta_1)$: Posons $F = \forall y G$. Alors ③ est satisfait pour F , et:

① pour G

$\frac{\tilde{\Gamma}_1, A[\%x] \vdash \Gamma G, \Delta_1 \vee_q}{\Gamma_1 \vdash G, \Delta_1} \text{vd}$

$\frac{\Gamma_1 \vdash G, \Delta_1}{\Gamma_1 \vdash F, \Delta_1} \text{vd}$ (car $y \notin V(\Gamma_1, \Delta_1)$)

② pour G

$\frac{\Gamma_2, G \vdash \Delta_2}{\Gamma_2, F \vdash \Delta_2} \vee_q$

- Si $y \in V(\Gamma_2, \Delta_2)$: Posons $F = \exists y G$ mde même que ci-dessus.
- Si $y \in V(\Gamma_1, \Delta_1) \cap V(\Gamma_2, \Delta_2)$: On pose $F = G$ (cette fois, c'est licite de garder y en var libre), le reste suit immédiatement. ▣

Remarques:

- La restriction sur Δ n'est pas nécessaire, mais ça a l'air galère de le faire sans ça, donc je pense qu'il vaut mieux le présenter comme ça.
- Peut-être s'attendre à devoir développer un cas non fait ici? C'est pas trop compliqué de dériver F une fois qu'on l'a fait une fois ou deux.
- C'est constructif! (À condition d'avoir un arbre de preuve, mais apparemment c'est utilisé en preuve automatique).